



اکتشاف در دنباله اجرام فضایی کوچک با رباتی متفاوت

روبات متفاوتی برای انجام ماموریت‌های اکتشافی در سیارک‌ها و دنباله دارها ساخته می شود.

روبات متفاوتی برای انجام ماموریت‌های اکتشافی در سیارک‌ها و دنباله دارها ساخته می شود.

به گزارش خبرگزاری مهر، همانگونه که ماموریت تاریخی روزتا در فرونشاندن روبات فیله بر روی دنباله دار ۶۷P نشان داد، چنین ماموریت‌هایی به دلیل جاذبه اندک این دسته از اجرام فضایی بسیار پیچیده است، چه برسد به اینکه قرار باشد روبات پس از فرود بر روی سطح آن حرکت کند.

اکنون گروهی از دانشمندان و مهندسان تلاش می کنند تا روبات متقارن مکعب شکلی بسازند که پس از فرود بر روی سیارک یا دنباله دار، در شرایط جاذبه اندک هم قابلیت حرکت داشته باشد.

این پروژه تلاشی مشترک میان دانشمندان آزمایشگاه پیش رانش جت ناسا، دانشگاه‌های استنفورد و MIT محسوب می شود که قرار است نتیجه آن روبات Hedgehog باشد.

ساختار حرکتی این روبات مکعب شکل که در گوشه های آن شاخک‌های ویژه ای دیده می شود تلفیقی از چرخش و پرش است.

همچنین این روبات توانایی آن را دارد که با ایجاد توفان چرخشی مصنوعی، حرکت خود را تسریع بخشد.

یکی از ویژگی‌های مهم این روبات، وزن کم (۵ کیلوگرم) و هزینه اندک ساخت آن است که البته در آینده نسخه تا ۹ کیلوگرمی آن با قابلیت حمل تجهیزات گوناگون ارایه می شود.